

Einbaumotoren synchron | *Partial motors synchronous*

8-polig 8 pole

Leistung / Power [kW]			
Typ / Type D1 / L _{Fe} / Polzahl D1 / L _{Fe} / number of poles	Nennmoment / Rated torque [Nm]	Nennzahl / Rated speed [10 ³ x min ⁻¹]	Max. Drehzahl / Max. speed [10 ³ x min ⁻¹]
DC 135 / 100 / 8	50	2	15
DC 135 / 210 / 8	105	2	15
DC 160 / 80 / 8	55	4	15
DC 160 / 110 / 8	75	4	15
DC 160 / 220 / 8	150	4	15
DC 160 / 300 / 8	204	4	15
DC 180 / 100 / 8	89	3	12
DC 180 / 210 / 8	185	3	12
DC 180 / 400 / 8	350	3	12
DC 200 / 50 / 8	65	2	10
DC 200 / 180 / 8	210	2	10
DC 200 / 225 / 8	255	2	10
DC 200 / 295 / 8	325	2	10
DC 240 / 50 / 8	90	1,5	7
DC 240 / 180 / 8	320	1,5	7
DC 240 / 280 / 8	480	1,5	5
DC 240 / 400 / 8	650	1,5	5

Höhere Drehzahlen auf Anfrage / Higher speeds on request

Maßtabelle Standard | *Dimension table standard*

Typ / Type	Statorabmessungen / <i>Stator dimensions</i>			Rotorabmessungen / <i>Rotor dimensions</i>
	D 1 roh / <i>untreated</i> [mm]	WK 1 [mm]	WK 2 [mm]	d6* max. [mm]
DC 135 / ... / 8	135	35	30	79
DC 160 / ... / 8	160	40	30	96
DC 180 / ... / 8	180	42	30	117,4
DC 200 / ... / 8	200	45	35	127,4
DC 240 / ... / 8	240	45	35	160,2

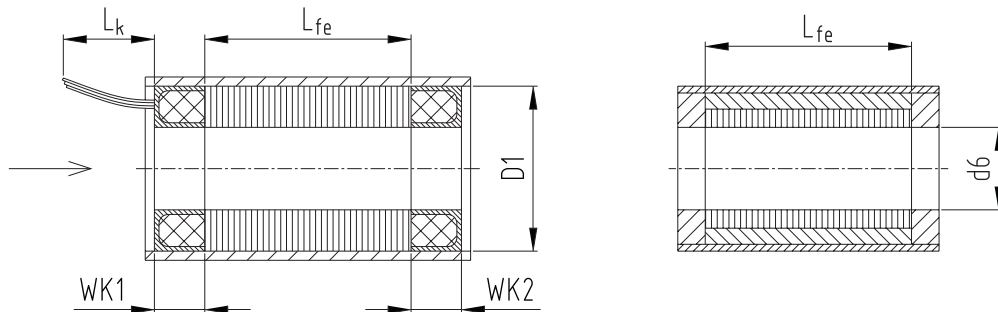
* Das angegebene Maß, ist der für diese Ausführung maximal mögliche Wellendurchmesser. Dieses Maß hängt vom jeweiligen Rotoraufbau ab und muss mit ATE abgestimmt werden! *Max. possible shaft diameter for standard version. This dimension depends on rotor design and needs to be coordinated with ATE!*

** Exakte Dimensionen auf Anfrage. *Exact dimensions on request.*

Andere Baugrößen und Baulängen L_{Fe} sind möglich. *Other diameters and length L_{Fe} are possible.*

Einbaumotoren synchron | *Partial motors synchronous*

Maßskizze und Erläuterungen | *Dimensions and explanations*



Die angegebenen Drehmoment und Drehzahlangaben sind Richtwerte. Die Werte werden bei sinusförmigen Strömen und Spannungen erreicht. Eine intensive Wasserkühlung ist Voraussetzung. Desweiteren beziehen sich die Werte auf einen Verguß in der Kühlhülse. Gegebenenfalls ist für den Betrieb an einem pulsweitenmoduliertem Umrichter eine Vorschalt-drossel notwendig. Grundsätzlich ist ein Einbau von Hallsensoren in WK1 zur Rotorlage-erkennung möglich. Dadurch vergrößert sich das Maß WK1. Ausstattung der Statoren mit Temperatursensoren nach Ihren Anforderungen. Die montagefertige Bearbeitung der Motorkomponenten kann durch ATE erfolgen. Ein detailliertes Datenblatt erstellen wir Ihnen gerne auf Anfrage.

The mentioned torque and speed data are approximate values. The specified values stand for sinusoidal supply motor voltage and sinusoidal motor current. Intensive water cooling is essential. The dates are based on a winding, completely casted into the sleeve. In operation with puls wide modulated converters an additional choke may be required. Assembly of hall-sensors in WK 1 for rotor position indication is possible. Length of WK 1 may be increased. Stators equipped with temperature sensors in accordance with your requirements. The motor components can be machined by ATE ready for installation. A detailed data sheet can be compiled and sent to you on request.